

# Installation d'un HOPP

## Le kit contient :

### HO7124 + HO7224

2 opérateurs électromécaniques à montage apparent :

HO7124 (avec logique de commande et récepteur embrochable OXI), HO224 (sans logique de commande).



## Options pour HOPPKIT :



### KIO

Contacteur à clé avec trappe de déverrouillage extérieur par câble acier.



### KA1

Kit câble acier Lg 6 m pour KIO.



### PS124

Kit batterie 24 V avec chargeur incorporé



### SYKCE

Kit à alimentation solaire



### ON2

1 émetteur 433,92 MHz  
2 canaux



### MOFB

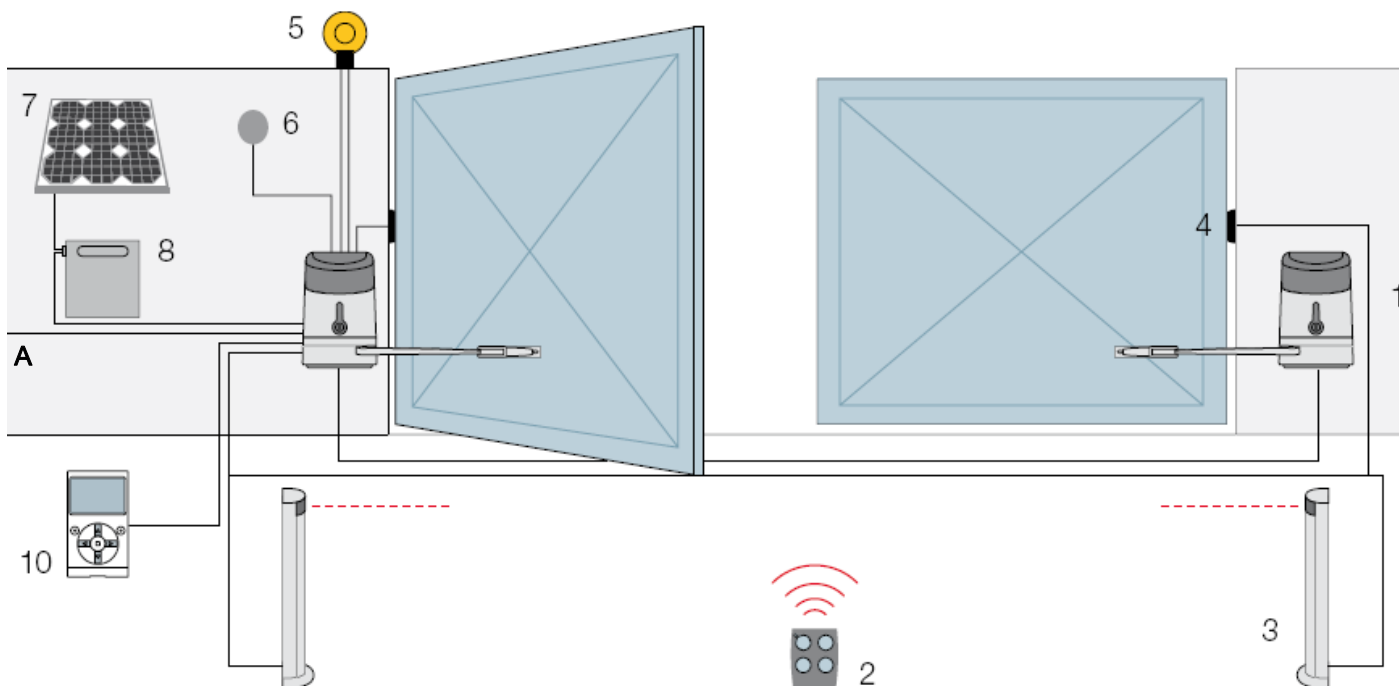
1 paire de photocellules pour montage en applique, prédisposées pour la connexion 2 fils Nice BlueBus.



### MLBT

1 lampe clignotante avec antenne incorporée pour la connexion Nice BlueBus.

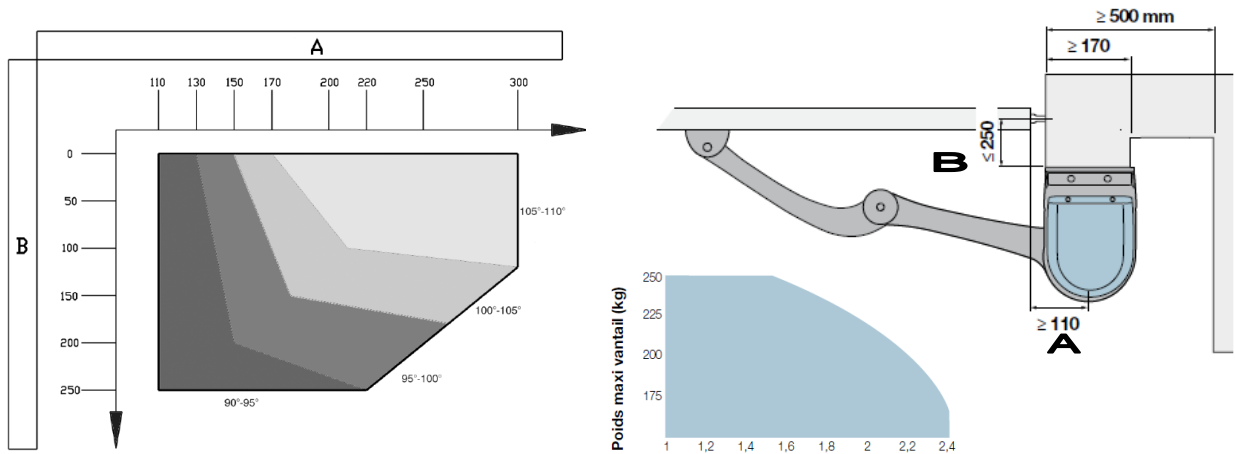
## Dessin d'ensemble :



## Liste des câbles :

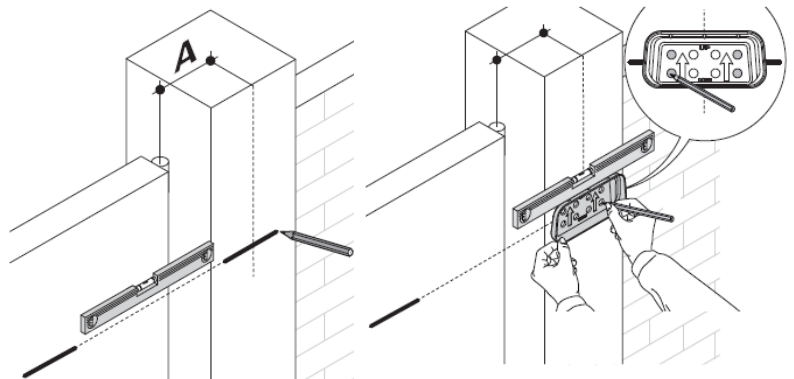
Connexion	Type de câble	Longueur maximum admise
A. Ligne électrique d'alimentation	1 câble 3x1,5 mm <sup>2</sup>	30 m
5. Clignotant avec antenne	1 câble 2x1 mm <sup>2</sup> 1 câble blindé type RG58	20 m 20 m (longueur conseillée: moins de 5 m)
3 et 4. Photocellules	1 câble 2x0,5 mm <sup>2</sup>	30 m
6. Sélecteur à clé	2 câbles 2x0,5 mm <sup>2</sup>	50 m
1. Moteur	1 câble 3x1,5 mm <sup>2</sup>	20 m

## Positionnement des pattes de fixations:

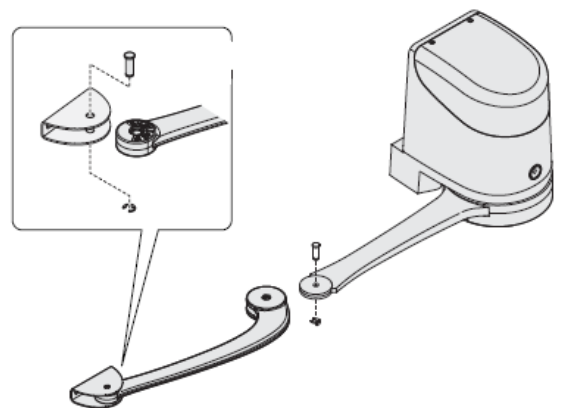


- 1) Vérifier, suivant l'angle d'ouverture des battants, qu'il est possible de respecter les mesures indiquées dans le tableau de gauche.
- 2) Mesurer sur place la valeur de « **B** ».
- 3) Suivant la mesure de « **B** » et l'angle d'ouverture des battants dans le tableau, on peut trouver la valeur de « **A** » dans le tableau de gauche. Par exemple, si « **B** » est égale à 100 mm et qu'on désire un angle d'ouverture de 100° « **A** » devra mesurer environ 180 mm.

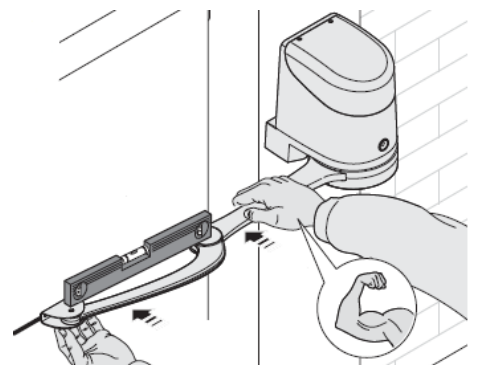
- 4) La fixation de la plaque s'effectue en utilisant des vis adaptées au matériau du pilier. Fixer la patte en position horizontale et parfaitement de niveau.



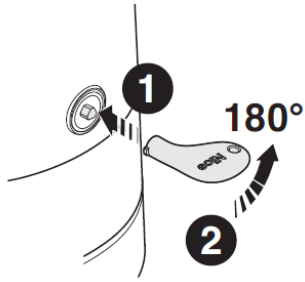
- 5) En utilisant les goujons fournis et les anneaux de sécurité correspondant, fixer le bras courbe au bras droit et la patte de fixation du battant au bras courbe.



- 6) Fixer la patte de fixation du bras au portail, au point le plus éloigné possible du pilier en allongeant au maximum les bras. La patte vantail est fixée au portail au moyen d'une soudure ou de vis adaptées au matériau du battant. Le bras doit être en position horizontale et de niveau.



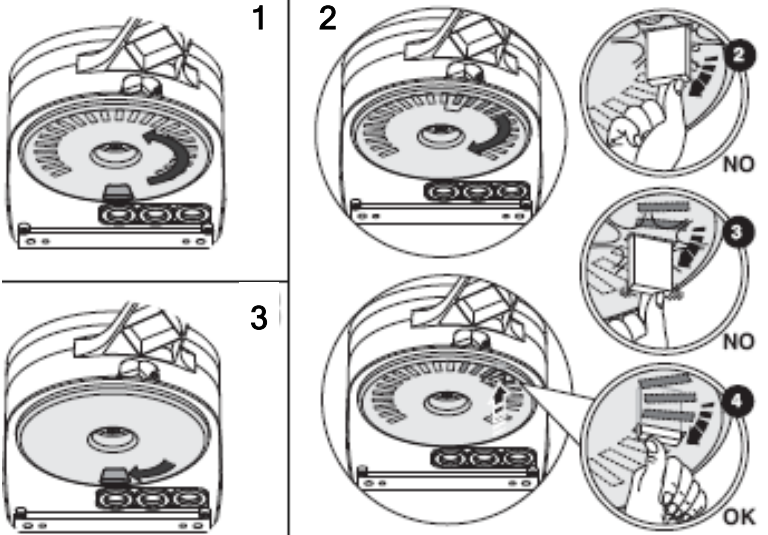
- 7) Introduire la clé de débrayage (fournie) et la tourner de 180° dans le sens inverse des aiguilles d'une montre jusqu'à son arrêt et tirer sur le battant dans la position d'ouverture désirée.



Pour ré embrayer effectuer l'opération inverse et manipuler le vantail jusqu'à son verrouillage.

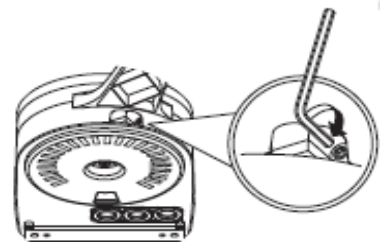


- 8) Tourner le cache placé sous le moteur en plaçant la fenêtre vers l'avant (voir **figure 1**). Mettre la fin de course dans la première position possible (voir **figure 2**). Tourner le cache, placé sous le moteur vers l'arrière (voir **figure 3**).



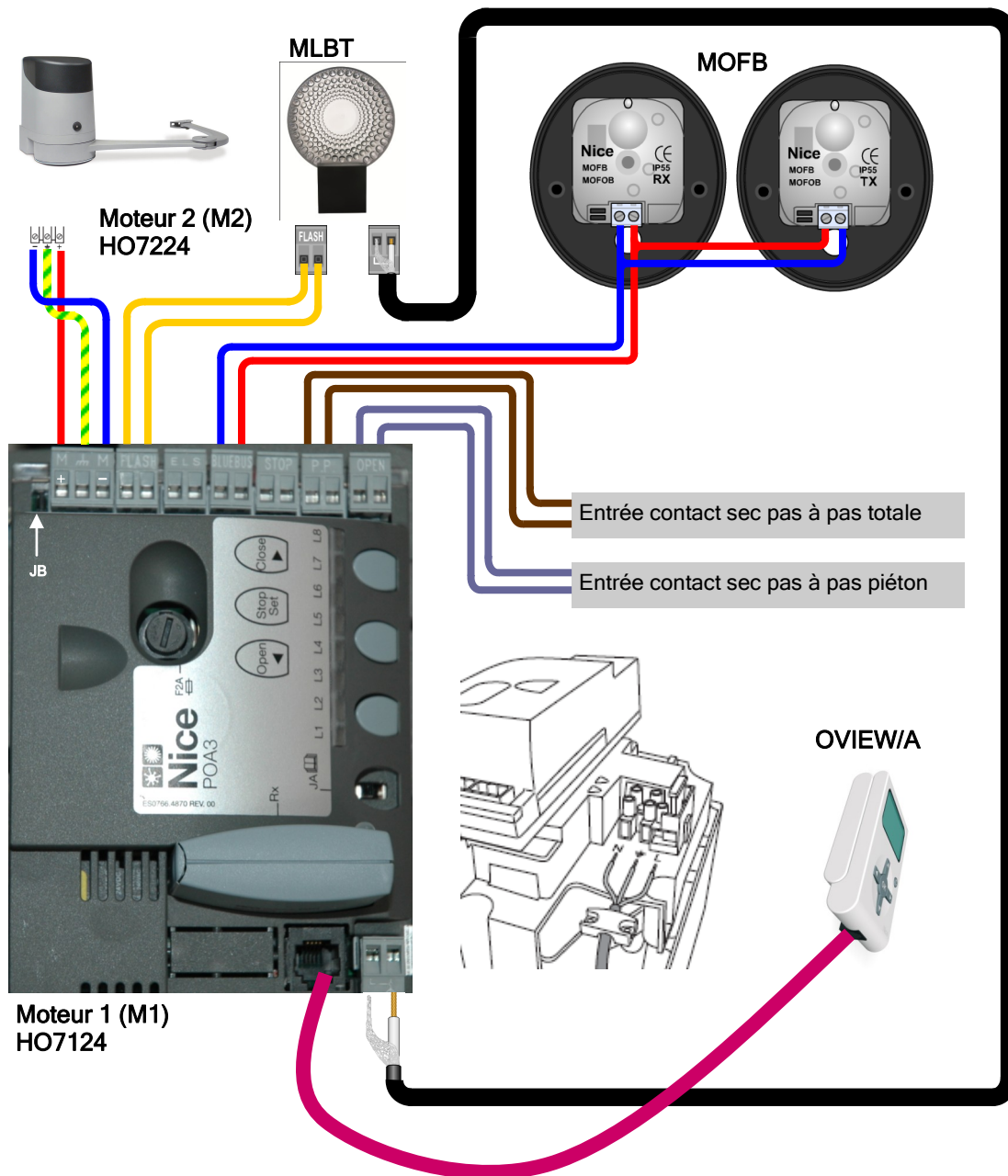
Répéter la procédure ci-dessus pour la fin de course fermeture.

- 9) Pour un réglage plus précis, agir sur la vis de réglage ci-contre.



- 10) Pour finir, visser à fond l'écrou de fixation du disque.





La logique de commande **POA 3** est équipée d'une fonction **Stand-by** qui permet d'économiser de l'énergie quand l'automatisme n'est pas en mouvement (elle s'active au bout de 60 secondes une fois que le portail est non utilisé et coupe la sortie Bluebus, le Bus T4, le Flash et l'ELS).

La fonction **Stand-by** est inactive de série et il est impératif de l'activer dans le cadre d'une utilisation avec une batterie tampon (PS124) ou un photovoltaïque (SYKCE). Voir la notice tableau 5.

Cette notice simplifiée ne remplace en aucun cas la notice technique fournie avec le produit.

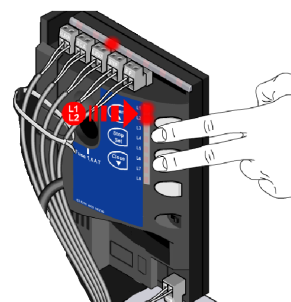
# Programmation de la centrale POA3

## Reconnaissance des accessoires :

Après le branchement au secteur il faut faire reconnaître par la logique de commande les dispositifs connectés aux entrées Blue BUS et STOP. Avant cette phase, les leds L1 et L2 clignotent pour indiquer qu'il faut effectuer la reconnaissance des dispositifs.

**Attention : La phase de reconnaissance des dispositifs doit être exécutée même s'il n'y a pas d'accessoires connectés.**

- 1) Presser et maintenir enfoncées les touches [ ▲ ] et [ SET ].
- 2) Lorsque les Led L1 et L2 commencent à clignoter très rapidement, relâcher les touches.
- 3) Attendre quelques secondes que la logique termine la reconnaissance des dispositifs.
- 4) A la fin de la reconnaissance, la Led [ STOP ] doit rester allumée, les Led L1 et L2 s'éteindront (les Led L3 et L4 commenceront éventuellement à clignoter).

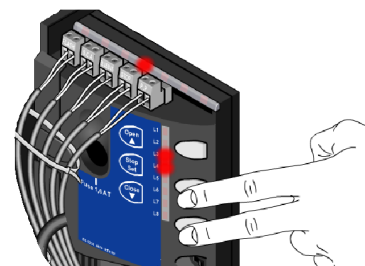


## Reconnaissance des positions des butées mécaniques en mode automatique :

Après la reconnaissance des dispositifs, les leds L3 et L4 commencent à clignoter ; cela signifie qu'il faut faire reconnaître les butées mécaniques. Cette mesure est nécessaire pour le calcul des points de ralentissements et de décalages.

- 1) Presser et maintenir enfoncées les touches [ ▼ ] et [ SET ].
- 2) Quand la manœuvre commence relâcher les touches.
- 3) Vérifier que l'automatisme effectue les séquences de manœuvres suivantes :

- A – Fermeture lente de l'opérateur M1 jusqu'à la butée mécanique.
- B – Fermeture lente de l'opérateur M2 jusqu'à la butée mécanique.
- C – Ouverture lente de l'opérateur M2 et de l'opérateur M1 jusqu'aux butées mécaniques.
- D – Fermeture rapide des opérateurs M1 et M2.



*Si la première manœuvre effectuée par un ou deux vantaux n'est pas une **fermeture**, presser la touche ◀ ou ▶ pour arrêter la reconnaissance; contrôler ensuite la position de **JA** et **JB** (voir tableau).*

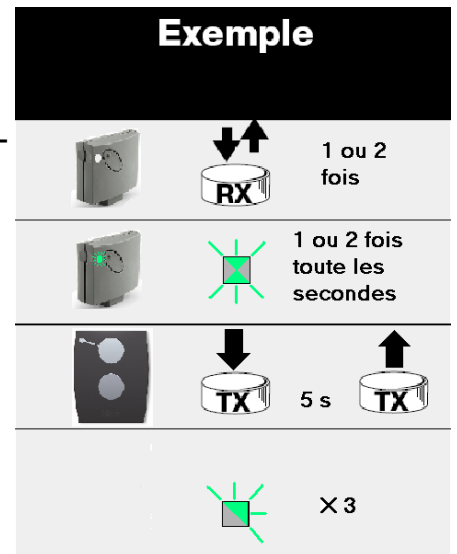
*Si le premier moteur à entamer la première manœuvre de **fermeture** n'est pas **M1**, presser la touche ◀ ou ▶ pour arrêter la reconnaissance; contrôler ensuite la position de **JA** et **JB** (voir tableau ci-joint)*

	JA 	JB 
	JA 	JB 
	JA 	JB 
	JA 	JB 
	JA 	JB 
	JA 	JB 
	JA 	JB 
	JA 	JB 

**Cette notice simplifiée ne remplace en aucun cas la notice technique fournie avec le produit.**

### Mémorisation d'un émetteur en mode II sur le récepteur OXI :

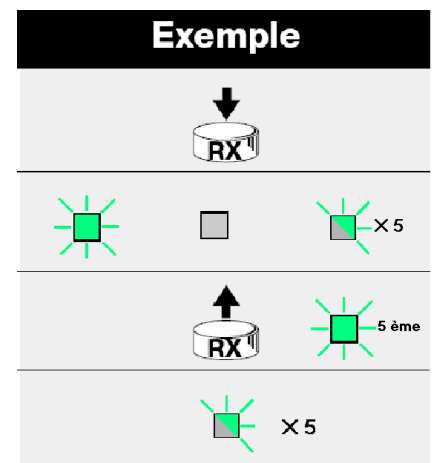
1. Presser la touche sur le récepteur un nombre de fois égal à la fonction désirée. (1 fois ouverture totale, 2 fois ouverture partielle)
2. Vérifier que la LED émet un nombre de clignotements correspondant à la fonction désirée.
3. Dans les 10 secondes qui suivent, presser pendant au moins 5 secondes la touche désirée de l'émetteur à mémoriser.
4. Si la mémorisation a été effectuée correctement, la LED du récepteur clignotera 3 fois.



**Nota :** S'il y a d'autres émetteurs à mémoriser, répéter le point 3 dans les 10 secondes qui suivent. La phase de mémorisation prend fin au bout de 10 secondes lorsque le récepteur s'éteint.

### Effacement du récepteur OXI :

1. Presser et maintenir enfoncée la touche du récepteur.
2. Attendre que la LED s'allume puis qu'elle s'éteigne, attendre enfin qu'elle clignote 5 fois.
3. Relâcher la touche du récepteur exactement durant le cinquième clignotement.
4. Si l'effacement a été effectué correctement, la LED clignotera 5 fois bien distinctement.



### Rappel des fonctions programmables dans la logique de commande POA3 :

Led	Fonction du premier niveau	Led	Fonction du deuxième niveau
L1	Fermeture automatique	L1	Temps de pause
L2	Refermeture après passage devant photocellule	L2	Fonction PP
L3	Ferme toujours	L3	Vitesse moteurs
L4	Stand by total	L4	Décharge moteurs après la fermeture
L5	Serrure électrique ou éclairage automatique	L5	Force moteurs
L6	Pré clignotement	L6	Ouverture piétonne ou partielle
L7	PP devient <i>ouverture</i> et OPEN devient <i>fermeture</i>	L7	Avis de maintenance
L8	Flash ou voyant portail ouvert	L8	Liste des anomalies

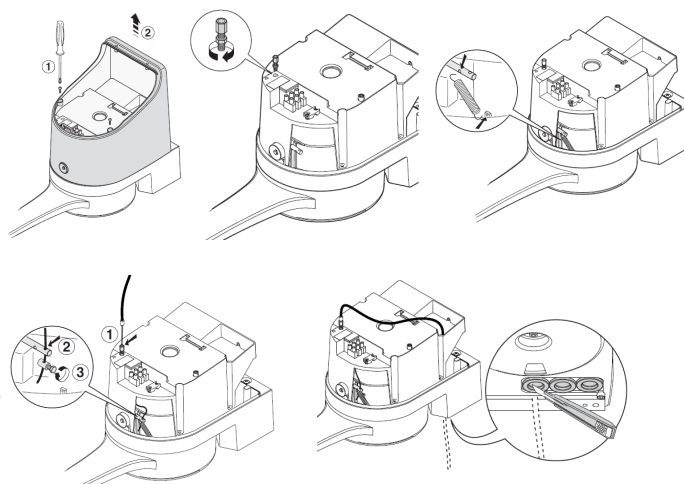
Les procédures de programmation du premier et deuxième niveau sont décrites dans les tableaux 6 et 8 de la notice.



## Options :

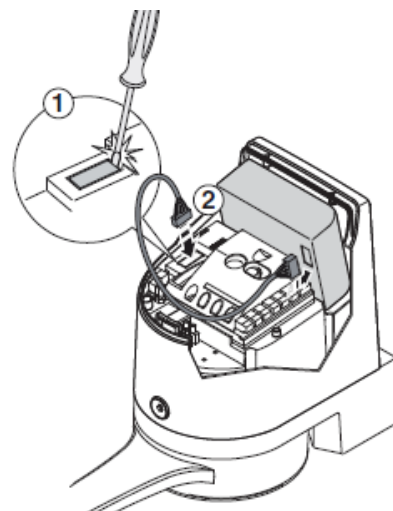
### **Débrayage de l'opérateur de l'extérieur. (KIO + KA1)**

- Enlever le couvercle en plastique (1)
- Introduire le câble en acier dans la vis 1, puis dans le trou 2 et dans le trou 3
- Accrocher le ressort comme indiqué dans la figure
- Bloquer le câble en serrant la vis 3
- Faire passer l'autre extrémité du câble du moteur à travers le trou présent sous la partie inférieure de l'opérateur
- Connecter le câble au Kio en se référant à sa notice



### **Utilisation de la batterie tampon. (PS124)**

Le HOPP est muni d'un logement pour la batterie tampon. Rompre la partie prédécoupée du coffret de la logique de commande et connecter cette dernière aux batteries.



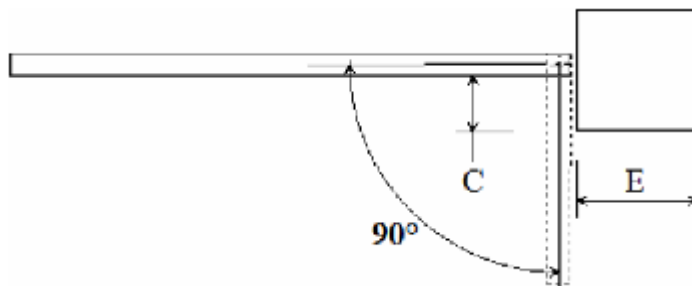
### **Utilisation du bras spécial**

Le bras spécial permet de motoriser des portails avec écoinçon réduit. Il permet d'ouvrir le portail sans que le bras ne dépasse de la largeur du moteur HOPP. (Voir notice du bras spécial )



#### **Important :**

La côte « C » doit être maxi de 200 mm et mini 40 mm.  
La côte « E » doit être mini de 180 mm



## Option SOLEMYO :

### **Précautions d'emploi :**

\_ L'ensemble SOLEMYO doit être installé à proximité de l'automatisme (la longueur maximum du câble d'alimentation est de 3 m et celui du panneau photovoltaïque est de 3 m).

\_ Vérifier que l'endroit choisi pour l'installation du panneau garantit 100% d'ensoleillement direct (plein soleil), tout au long de l'année.

\_ Vérifier que le point choisi pour l'installation du panneau est loin de la végétation, des murs ou d'autres situations qui peuvent créer une zone d'ombre sur la surface du panneau.



**Attention !** Cette surface doit être exposée aux rayons solaires de manière directe et en tout point. Une ombre partielle, même de dimension réduite (par exemple une feuille d'arbre ou autre), réduit sensiblement la capacité énergétique du panneau.

\_ Vérifier la possibilité d'orienter et d'incliner correctement le panneau. En France toujours exactement plein SUD avec une inclinaison verticale d'environ 45°.

\_ Vérifier que le nombre de cycles correspond à une utilisation domestique. (voir notice)

*Il est recommandé de charger le caisson batterie **PSY24** avec le chargeur rapide **SYA1** (en option) en cas de stockage prolongé.*



### **SYKCE**

Kit d'alimentation solaire composé du panneau photovoltaïque SYP et du caisson batterie PSY24 avec circuit de contrôle de la

### En option :



### **SYA1**

Bloc d'alimentation pour la recharge sur le secteur électrique du caisson batterie PSY24.

